

HYDRAULIQUE INDUSTRIELLE

Cours Magistral : 10 heures Travaux Dirigés : 10 heures Travaux Pratiques : 16 heures

Niveau : Licence Génie des Systèmes Industriels

Objectifs:

- Permettre aux étudiants d'appréhender un système hydraulique pour en modifier le cahier des charges et lui donner une fonctionnalité supplémentaire.
- Permettre aux étudiants d'appréhender un système hydraulique pour lui redonner la fonctionnalité pour lequel il avait été prévu, en changeant, modifiant des éléments n'assurant plus leur fonction ou ayant un mode de fonctionnement dégradé.

Bibliographie:

- Mannesmann Rexroth: Le cours d'hydraulique Tome 1 à 3
- Industries et Techniques : Mécanismes Hydrauliques et Pneumatiques chez DUNOD par J. Faisandier
- L'Usine Nouvelle : Aide Mémoire Hydraulique Industrielle chez DUNOD par J. Roldan Viloria
- Etapes : Génie Mécanique Automatismes Industriels chez NATHAN par J.M. Bleux et J.L. Fanchon
- Sciences Industrielles : Hydrostatique 1 chez ELLIPSES par F. Esnault et P. Bénéteau
- Sciences Industrielles : Hydrostatique 2 chez ELLIPSES par F. Esnault et P. Bénéteau
- Hydraulique : Machines et composants chez EYROLLES par G. FAYET
- Documentation Bosh

Auteur : Thierry Boulay Professeur Agrégé de génie Mécanique

SOMMAIRE

1.	Principes généraux		5
	1A. Relations entre énergie mécanique et énergie hydraulique	e	5
	1A1. La pression		5
	1A2. Théorème du travail		_
	1A3. Théorème des puissances		5
	1A4. Comportement des fluides en mouvement		6
	1A5. Les unités fondamentales		6
	1A6. Relations importantes		7
	1B. Viscosité		
	1B1. Viscosité dynamique μ (Mu)		7
	1B2. Viscosité cinématique v (Nu)		
	1B3. Autres viscosités		
	1C. Régimes d'écoulements		8
	1C1. Nombre de Reynolds R _e		
	1C2. Régime laminaire		
	1C3. Régime turbulent		8
	1C4. Régime transitoire		9
	1D. Compressibilité et dilatation		
	1D1. Coefficient de compressibilité		9
	1D2. Coefficient volumique de dilatation thermique		9
	1E. Pertes de charge		9
	1E1. Introduction		
	1E2. Pertes de charge systématiques en régime laminaire	1	10
	1E3. Pertes de charge systématiques en régime turbulent lis		
	1E4. Pertes de charge systématiques en régime turbulent ru		
	1E5. Pertes de charge singulières		11
2.	Le fluide hydraulique	Erreur! Signet non défir	ni.
	2A. Produits aqueux	Erreur! Signet non défir	ıi.
	2B. Huiles minérales	Erreur! Signet non défir	ıi.
	2C. Huiles de synthèse		
	2D. Caractéristiques		
	2D1. Indice de viscosité V _i	Erreur! Signet non défir	ıi.
	2D2. Point d'aniline	Erreur! Signet non défir	ıi.
	2D3. Onctuosité		
	2D4. Point éclair ou d'inflammabilité		
	2D5. Point de feu ou point de combustion		
	2D6. Point d'auto inflammation		
	2D7. Points de congélation		
	2D8. Propriétés anti-corrosives ou indice d'acide	Erreur! Signet non défir	ıi.
	2D9. Carbone résiduel		
	2D10. Comportement vis-à-vis de l'air ou désémulsion		
	2D11. Conductibilité thermique		
	2D12. Non conductibilité électrique		
	2D13. Autres caractéristiques		
	2E. Désignation des huiles minérales	Erreur! Signet non défir	ıi.
	2F. Contrôles		
	2F1. Qualitatif		
	2F2. Ouantitatif	Erreur! Signet non défir	ni.

3. La symbolique hydraulique	
3A. Autour du réservoir	
3B. Autour du groupe de pompage	
3C. Autour de la distribution	
3D. Autour des actionneurs	
4. La technologie	
4A. Le réservoir (voir page suivante)	
4B. Le filtre	
4B1. Techniques de filtration	Erreur ! Signet non défini.
4B2. Filtre à tamisage	- Erreur ! Signet non défini.
4C. Les canalisations	- Erreur ! Signet non défini.
4C1. Canalisation rigide	Erreur ! Signet non défini.
4C2. Canalisation souple	- Erreur ! Signet non défini.
4C3. Les raccords	Erreur ! Signet non défini.
4C4. Dimensionnement	- Erreur ! Signet non défini.
4C5. Abaque de pertes de charge pour tubes rigides de la sér	
Signet non défini.	•
4C6. Détermination de la dimension nominale de passage	- Erreur ! Signet non défini.
4D. Les accumulateurs	
4D1. Leur rôle	_
4D2. Détermination d'un accumulateur	
4E. Le clapet anti-retour	
4E1. Standard	
4E2. Piloté	
4F. Le limiteur de pression réglable	
4G. Le réducteur de pression	
4H. Le limiteur de débit	
4I. Le régulateur de débit	O
4J. Le diviseur de débit	
4K. Le distributeur	- Erreur ! Signet non défini.
4K1. A tiroir	- Erreur ! Signet non défini.
4K2. A clapet	
4K3. Synthèse sur les distributeurs	Erreur ! Signet non défini.
4L. La pompe	Erreur ! Signet non défini.
4L1. A engrenages	Erreur ! Signet non défini.
4L1.1 A dentures extérieures,	- Erreur ! Signet non défini.
4L1.2 A dentures intérieures,	Erreur ! Signet non défini.
4L2. A palettes	Erreur ! Signet non défini.
4L2.1 A stator cylindrique	Erreur ! Signet non défini.
4L2.2 A stator en forme de came	- Erreur ! Signet non défini.
4L3. A pistons axiaux	- Erreur ! Signet non défini.
4L3.1 Glace fixe, bloc cylindre tournant, axe d'entraîneme	_
4L3.2 Plateau tournant, bloc cylindre fixe, axe d'entraîner	ment aligné, cylindrée fixe, Erreur! Signet
4L3.3 Glace fixe, bloc cylindre tournant, axe d'entraîneme	
variable,	
4L3.4 Plateau fixe mais inclinable, bloc cylindre tournant,	O .
cylindrée variable,	
4L4. A pistons radiaux	
4L4.1 A système bielle manivelle	
4L4.2 A excentrique	
1	Ø · · · · · · · · · · · · · · · · · · ·

4L.6. Synthèse sur les pompes	4L4.3 A bloc cylindres excentrés	- Frreur ! Signet non défini	
4L6. Synthèse sur les pompes Erreur ! Signet non défini. 4M1. Le vérin			
4M. Le vérin simple effet—————————————————————————————————			
4M1. Le vérin double effet			
4M2. Le vérin double effet—————————————————————————————————			
4M2.1 Simple————————————————————————————————————			
4M2.2 Différentiel Erreur ! Signet non défini. 4M3. Le vérin télescopique Erreur ! Signet non défini. 4M4. Le vérin rotatif-Erreur ! Signet non défini. 4M4. Le vérin rotatif-Erreur ! Signet non défini. 4M4. La pignon crémaillère Erreur ! Signet non défini. 4M4. A pignon crémaillère Erreur ! Signet non défini. 4M5. Ettude dynamique Erreur ! Signet non défini. 4M6. Raideur du vérin Erreur ! Signet non défini. 4M7. Flambage Erreur ! Signet non défini. 4M8. Amortissement Erreur ! Signet non défini. 4N. Les moteurs Erreur ! Signet non défini. 4N. Les moteurs Erreur ! Signet non défini. 5. Les solutions technologiques Erreur ! Signet non défini. 5. Le circuit ouvert Erreur ! Signet non défini. 5. Le circuit fermé Erreur ! Signet non défini. 5. Le circuit fermé Erreur ! Signet non défini. 5. Le servo - mécanismes Erreur ! Signet non défini. 5. Les servo - mécanismes Erreur ! Signet non défini. 7. Risques et Prévention en intervention Erreur ! Signet non défini. 7. A. Les risques Erreur ! Signet non défini. 7. A. Les risques Erreur ! Signet non défini. 7. Erreur ! Signet non défini.			
4M2.3 Double tige	4M2.1 Différentiel	- Erreur! Signet non défini	
4M3. Le vérin télescopique			
4M4. Le vérin rotatif			
4M4.1 A pignon crémaillère			
4M4.2 A palettes	4M4.1 A nignon crémaillère	- Erreur! Signet non défini.	
4M5. Etude dynamique			
4M6. Raideur du vérin			
4M7. Flambage	4M6 Raideur du vérin	- Erreur! Signet non défini.	
4M8. Amortissement			
4N. Les moteurs			
40. Synthèse sur la technologie des composants	4N. Les moteurs	- Erreur ! Signet non défini.	
5. Les solutions technologiques ————————————————————————————————————			
5A. Le circuit ouvert			
5B. Le circuit fermé			
5C. Différentes applications — Erreur! Signet non défini. 6. Les servo — mécanismes — Erreur! Signet non défini. 7. Risques et Prévention en intervention — Erreur! Signet non défini. 7A. Les risques — Erreur! Signet non défini. 7A1. Définition du risque et utilisation des systèmes — Erreur! Signet non défini. 7A2. Le système normatif — Erreur! Signet non défini. 7A3. Liste des risques — Erreur! Signet non défini. 7A4. Pour fixer les idées — Erreur! Signet non défini. 7B. La prévention — Erreur! Signet non défini. 7B1. Principales causes d'accidents — Erreur! Signet non défini. 7B2. Mesures préventives — Erreur! Signet non défini. 7C. La maintenance corrective — Erreur! Signet non défini. 7D1. Petite mise au point — Erreur! Signet non défini. 7D2. La formation — Erreur! Signet non défini. 7D3. Les niveaux d'habilitation — Erreur! Signet non défini. 7D3. Les niveaux d'habilitation — Erreur! Signet non défini.	5B. Le circuit fermé	- Erreur ! Signet non défini.	
6. Les servo – mécanismes — Erreur ! Signet non défini. 7. Risques et Prévention en intervention — Erreur ! Signet non défini. 7. Les risques — Erreur ! Signet non défini. 7. Al. Définition du risque et utilisation des systèmes — Erreur ! Signet non défini. 7. Al. Les système normatif — Erreur ! Signet non défini. 7. Al. Liste des risques — Erreur ! Signet non défini. 7. Al. Pour fixer les idées — Erreur ! Signet non défini. 7. Al. Pour fixer les idées — Erreur ! Signet non défini. 7. Al. Principales causes d'accidents — Erreur ! Signet non défini. 7. Al. Principales causes d'accidents — Erreur ! Signet non défini. 7. Al. Principales causes d'accidents — Erreur ! Signet non défini. 7. Al. Principales causes d'accidents — Erreur ! Signet non défini. 7. Al. Principales causes d'accidents — Erreur ! Signet non défini. 7. La maintenance corrective — Erreur ! Signet non défini. 7. Al. Petite mise au point — Erreur ! Signet non défini. 7. Al. Petite mise au point — Erreur ! Signet non défini. 7. Al. Définition — Erreur ! Signet non défini. 7. Erreur ! Signet non défini.			
7. Risques et Prévention en intervention			
7A. Les risques			
7A2. Le système normatif			
7A3. Liste des risques	7A1. Définition du risque et utilisation des systèmes	- Erreur! Signet non défini.	
7A4. Pour fixer les idées	7A2. Le système normatif	- Erreur! Signet non défini.	
7B. La prévention			
7B1. Principales causes d'accidents			
7B2. Mesures préventives			
7C. La maintenance corrective			
7D. L'habilitation Erreur ! Signet non défini. 7D1. Petite mise au point Erreur ! Signet non défini. 7D2. La formation Erreur ! Signet non défini. 7D3. Les niveaux d'habilitation Erreur ! Signet non défini.			
7D1. Petite mise au point			
7D2. La formation Erreur! Signet non défini. 7D3. Les niveaux d'habilitation Erreur! Signet non défini.			
7D3. Les niveaux d'habilitationErreur! Signet non défini.			
/E. Logigramme de sécurité Erreur! Signet non défini.			
	/E. Logigramme de sécurité	- Erreur! Signet non défini.	

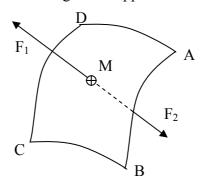
HYDRAULIQUE

1. Principes généraux

1A. Relations entre énergie mécanique et énergie hydraulique

1A1. La pression

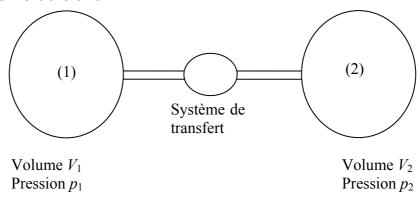
Soit une surface quelconque, ABCD (S) de centre M, le liquide exerce de chaque coté de la surface une force. Les forces sont égales et opposées.



 $F_1=F_2=F$

Si on fait tendre ABCD vers O le rapport $\frac{dF}{dS}$ tend vers une valeur finie p que l'on appelle la pression.

1A2. Théorème du travail



• Pour faire passer un volume V de (1) vers (2) si $p_1 < p_2$ il faut exercer sur le système de transfert un travail mécanique W.

$$W = V \cdot (p_2 - p_1)$$

• Pour faire passer un volume V de (2) vers (1) si $p_1 < p_2$ on récupère sur le système de transfert un travail mécanique (récupérable sur un moteur) W identique au précédent.

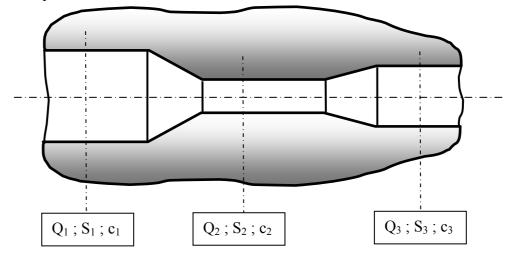
1A3. Théorème des puissances

$$P = \frac{W}{t} = \frac{V}{t} \cdot (p_2 - p_1) = q_v \cdot (p_2 - p_1) = q_v \cdot p$$

 q_v est le débit volumique par seconde et p la pression relative

1A4. Comportement des fluides en mouvement

• Principe



• Equation de continuité

Dans le cas d'un fluide qui s'écoule dans un tube de section variable, le volume ou débit qui passe par une section en un temps déterminé est le même quelle que soit la section considérée.

$$Q_1 = S_1 \cdot c_1 = Q_2 = S_2 \cdot c_2 = Q_3 = S_3 \cdot c_3$$

On obtient alors:

- $c_1 \langle c_2$ puisque $S_1 \rangle S_2$ - $c_3 \langle c_2$ puisque $S_3 \rangle S_2$

• Equation de l'énergie selon Bernoulli

L'énergie contenue dans un fluide qui passe dans un tube se décompose en :

- énergie potentielle : elle dépend de la hauteur de la colonne de fluide et de la pression statique ;
- énergie cinématique : elle dépend de la vitesse du fluide et de la pression dynamique.

De la loi de conservation de l'énergie découle l'équation de Bernoulli :

$$p + \rho gz + \frac{1}{2}\rho c^2 = cste$$

1A5. Les unités fondamentales

Par décret du 03/05/61 modifié le 04/12/75 le système légal est le S.I. soit :

Le mètre (m) → longueur
 Le kilogramme (kg) → masse
 La seconde (s) → temps
 L'ampère (A) → intensité

• Le kelvin (K) \rightarrow température

• La mole (mol) \rightarrow matière

• Le candela (cd) → intensité lumineuse

A retenir:

1 bar = 10^5 Pa 1 N/mm²=1 MPa 1 N/m²=1 Pa 1 ch. = 736 W T (K) = T (°) + 273,18

En hydraulique:

L'unité est le bar. $1 \text{ bar} = 1 \text{ daN/cm}^2$

Les unités retenues sont alors : le cm \rightarrow longueur

 $\begin{array}{ccc} \text{la tonne} & \to & \text{masse} \\ \text{le déca newton} & \to & \text{force} \end{array}$

En hydraulique aéronautique :

L'unité est le psi (Pound per Square Inch). 1000 psi = 68,944 bar

Pour fixer les idées :

200 bars sont équivalents à 20 000 volts

1A6. Relations importantes

• Travaux ou énergies

 $W = F \cdot \ell$ système en translation $W = C \cdot \theta$ système en rotation $W = p \cdot V$ système hydraulique $W = U \cdot I \cdot t$ système électrique

F: force \(\ell: \) longueur
C: couple \(\theta : \) angle
p: pression \(V: \) volume
U: tension \(I: \) intensité
t: temps

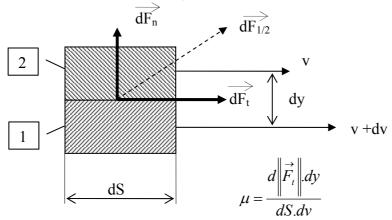
Puissances

 $\begin{array}{ll} P=F \; . \; c & syst\`eme \; en \; translation \\ P=C \; . \; \omega & syst\`eme \; en \; rotation \\ P=p \; . q & syst\`eme \; hydraulique \\ P=U \; . \; I & syst\`eme \; \'electrique \end{array}$

c : vitesse linéaireω : vitesse angulaireq : débit volumique

1B. Viscosité

1B1. Viscosité dynamique μ (Mu)



L'unité est le Pa.s ou le Poiseuille.

fluide	Température (°C)	Viscosité dynamique μ (Pa.s)	Masse volumique ρ (kg/m ³)
Eau	20	10 ⁻³	998
Eau	50	$0,55.10^{-3}$	
Pétrole	15	$1,85.10^{-3}$	800
Huile	20	$10^{-2} \text{à} 4.10^{-2}$	880 à 950
Glycérine	20	1,49	1260

1B2. Viscosité cinématique v (Nu)

$$\upsilon = \frac{\mu}{\rho}$$

ρ est la masse volumique du fluide considéré.

L'unité est le m²/s ou le St (Stocke). Le plus souvent on utilise le centi-Stocke.

 $1 \text{ cSt} = 1 \text{ mm}^2/\text{s}$

1B3. Autres viscosités

Il existe d'autres viscosités utilisées mais non conformes au système international.

Il existe une numérotation SAE mais elle n'est utilisée que pour le graissage des moteurs thermiques.

1C. Régimes d'écoulements

1C1. Nombre de Reynolds Re

 $R_e = \frac{c \cdot d}{v}$

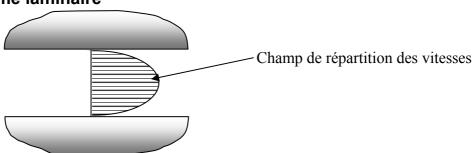
 R_{e} est sans unité.

 ν : viscosité cinématique (m²/s) ou (St)

d : diamètre intérieur de la conduite (m)

c : vitesse d'écoulement (m/s)

1C2. Régime laminaire



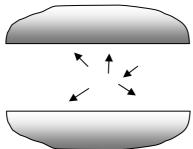
Les filets fluides restent // entre eux. Dans les conduites hydrauliques de sections circulaires et lisses, on obtient un régime laminaire tant que :

$$R_{e} < 2000$$

A retenir:

Un système en régime laminaire peut devenir turbulent sous l'action des vibrations induites par un moteur ou pompe.

1C3. Régime turbulent



Les filets fluides s'orientent de façon aléatoire. Dans les conduites hydrauliques de sections circulaires et lisses, on obtient un régime turbulent si :

 $R_{\rm e} > 3000$

Remarque:

 $\overline{\text{Si R}_{\text{e}} > 10^5}$, on qualifie l'écoulement de turbulent rugueux et entre 3000 et 10^5 de turbulent lisse.

1C4. Régime transitoire

Entre 2000 et 3000 il existe une plage d'écoulement dont le régime est dit incertain.

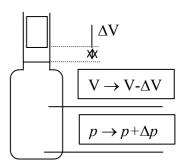
1D. Compressibilité et dilatation

1D1. Coefficient de compressibilité

Pour les calculs de puissance et de travail dans le domaine hydrostatique le fluide utilisé est considéré comme incompressible mais cette notion reste essentielle pour le calcul des servomécanismes.

Soit un fluide, sous une pression *p* dans un récipient de volume V et obturé par un piston mobile.

On fait varier le volume V d'une quantité ΔV négative, alors la pression augmente d'une quantité Δp positive.



Le coefficient de compressibilité est noté β et est défini par :

$$\beta = -\frac{1}{V} \cdot \frac{dV}{dp}$$

On parle également de module de compressibilité du fluide E_F il est défini par :

$$E_F = \frac{1}{\beta}$$

A retenir : Pour les huiles minérales on a $\beta \in [60.10^{-11}; 80.10^{-11}]$ exprimé en Pa⁻¹. $E_F \in [1250; 1700]$ exprimé en MPa.

1D2. Coefficient volumique de dilatation thermique

Ce coefficient est défini, à pression constante, par :

$$\alpha = \frac{\Delta V/V}{\Delta T}$$

V : volume initial

 ΔV : variation de volume

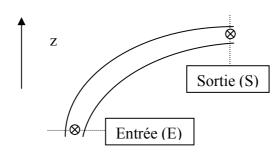
 ΔT : variation de température (°C)

A retenir: Pour les huiles minérales on a α =0,7.10⁻³ °C⁻¹

1E. Pertes de charge

1E1. Introduction

Dès qu'il y a une chute de pression Δp entre la sortie et l'entrée d'un système, on dit qu'il y a perte de charge.



L'équation de Bernoulli s'écrit donc pour une canalisation correspondant au schéma précédent :

$$\frac{\left(p_{S}-p_{E}\right)}{\rho} + \frac{\left(c_{S}^{2}-c_{E}^{2}\right)}{2} + g \cdot \left(z_{S}-z_{E}\right) = J_{SE} \quad \text{avec} \quad \begin{cases} \rho : \text{masse volumique (kg/m}^{3}) \\ z : \text{cote (m)} \\ g : \text{accélération de la pesanteur} \end{cases}$$

p: pression (Pa)

c : vitesse d'écoulement (m/s)

JSE est l'énergie correspondant aux pertes de charge (≤0) en J/kg.

Dans le cas d'une conduite hydraulique, la variation de cote (z) est négligeable ainsi que la variation d'énergie cinétique $(c_s^2 - c_E^2)$. On obtient alors :

$$\Delta p = (p_E - p_S) = -\rho \cdot J_{SE}$$

Il existe 2 types de pertes de charges :

- Les systématiques ;
 - En régime laminaire ;
 - En régime turbulent lisse ;
 - En régime turbulent rugueux.
- Les singulières.

On retrouve les pertes de charges systématiques dans les canalisations simples et les pertes de charges singulières pour toutes les anomalies dans les circuits (étranglements, coude,...).

1E2. Pertes de charge systématiques en régime laminaire

$$\Delta p = \lambda \cdot \frac{\rho \cdot \ell \cdot c^2}{2d}$$

$$\Delta p = \lambda \cdot \frac{\rho \cdot \ell \cdot c^2}{2d}$$

$$\lambda = \frac{64}{R_e} \quad \text{et} \quad R_e = \frac{c \cdot d}{v}$$

$$\lambda = \frac{64}{R_e} \quad \text{et} \quad R_e = \frac{c \cdot d}{v}$$

$$\lambda = \frac{64}{R_e} \quad \text{et} \quad R_e = \frac{c \cdot d}{v}$$

$$\lambda = \frac{64}{R_e} \quad \text{et} \quad R_e = \frac{c \cdot d}{v}$$

$$\lambda = \frac{64}{R_e} \quad \text{et} \quad R_e = \frac{c \cdot d}{v}$$

$$\lambda = \frac{64}{R_e} \quad \text{et} \quad R_e = \frac{c \cdot d}{v}$$

$$\lambda = \frac{64}{R_e} \quad \text{et} \quad R_e = \frac{c \cdot d}{v}$$

$$\lambda = \frac{64}{R_e} \quad \text{et} \quad R_e = \frac{c \cdot d}{v}$$

$$\lambda = \frac{64}{R_e} \quad \text{et} \quad R_e = \frac{c \cdot d}{v}$$

$$\lambda = \frac{64}{R_e} \quad \text{et} \quad R_e = \frac{c \cdot d}{v}$$

$$\lambda = \frac{64}{R_e} \quad \text{et} \quad R_e = \frac{c \cdot d}{v}$$

$$\lambda = \frac{64}{R_e} \quad \text{et} \quad R_e = \frac{c \cdot d}{v}$$

$$\lambda = \frac{64}{R_e} \quad \text{et} \quad R_e = \frac{c \cdot d}{v}$$

$$\lambda = \frac{64}{R_e} \quad \text{et} \quad R_e = \frac{c \cdot d}{v}$$

$$\lambda = \frac{64}{R_e} \quad \text{et} \quad R_e = \frac{c \cdot d}{v}$$

$$\lambda = \frac{64}{R_e} \quad \text{et} \quad R_e = \frac{c \cdot d}{v}$$

$$\lambda = \frac{64}{R_e} \quad \text{et} \quad R_e = \frac{c \cdot d}{v}$$

$$\lambda = \frac{64}{R_e} \quad \text{et} \quad R_e = \frac{c \cdot d}{v}$$

$$\lambda = \frac{64}{R_e} \quad \text{et} \quad R_e = \frac{c \cdot d}{v}$$

$$\lambda = \frac{64}{R_e} \quad \text{et} \quad R_e = \frac{c \cdot d}{v}$$

$$\lambda = \frac{64}{R_e} \quad \text{et} \quad R_e = \frac{c \cdot d}{v}$$

$$\lambda = \frac{64}{R_e} \quad \text{et} \quad R_e = \frac{c \cdot d}{v}$$

$$\lambda = \frac{64}{R_e} \quad \text{et} \quad R_e = \frac{c \cdot d}{v}$$

$$\lambda = \frac{64}{R_e} \quad \text{et} \quad R_e = \frac{c \cdot d}{v}$$

$$\lambda = \frac{64}{R_e} \quad \text{et} \quad R_e = \frac{c \cdot d}{v}$$

$$\lambda = \frac{64}{R_e} \quad \text{et} \quad R_e = \frac{c \cdot d}{v}$$

$$\lambda = \frac{64}{R_e} \quad \text{et} \quad R_e = \frac{c \cdot d}{v}$$

$$\lambda = \frac{64}{R_e} \quad \text{et} \quad R_e = \frac{c \cdot d}{v}$$

$$\lambda = \frac{64}{R_e} \quad \text{et} \quad R_e = \frac{c \cdot d}{v}$$

$$\lambda = \frac{64}{R_e} \quad \text{et} \quad R_e = \frac{c \cdot d}{v}$$

$$\lambda = \frac{64}{R_e} \quad \text{et} \quad R_e = \frac{c \cdot d}{v}$$

$$\lambda = \frac{64}{R_e} \quad \text{et} \quad R_e = \frac{c \cdot d}{v}$$

$$\lambda = \frac{64}{R_e} \quad \text{et} \quad R_e = \frac{c \cdot d}{v}$$

$$\lambda = \frac{64}{R_e} \quad \text{et} \quad R_e = \frac{c \cdot d}{v}$$

$$\lambda = \frac{64}{R_e} \quad \text{et} \quad R_e = \frac{c \cdot d}{v}$$

cosité cinématique (m²/s)

A noter : La température influence la viscosité, elle influence donc aussi les pertes de charges.

1E3. Pertes de charge systématiques en régime turbulent lisse

$$\Delta p = \lambda \cdot \frac{\rho \cdot \ell \cdot c^2}{2d} \quad \text{avec} \quad \lambda = 0.316 \cdot R_e^{-0.25} \quad \text{et} \quad R_e = \frac{c \cdot d}{R_e}$$

$$\lambda = 0.316 \cdot R_e^{-0.25}$$

$$R_e = \frac{c \cdot d}{C}$$

1E4. Pertes de charge systématiques en régime turbulent rugueux

$$\Delta p = \lambda \cdot \frac{\rho \cdot \ell \cdot c^2}{2d}$$
 avec

$$\lambda = 0.79 \cdot \sqrt{\frac{\varepsilon}{d}}$$

ε : hauteur moyenne des aspérités (mm) En pratique pour les tubes en acier soudés $\varepsilon \in [0.15; 0.25]$

A noter : Pour atteindre le régime turbulent rugueux, il faut des vitesses d'écoulement très rapides donc inutilisées en transmission de puissance hydrostatique.

1E5. Pertes de charge singulières

 $\Delta p = \xi \frac{\rho \cdot c^2}{2}$

avec $\xi \left(Xi\right)$ une constante fonction de la singularité.

	Configuration	Valeur de la constante ξ
Forms on IITI		1,2
Forme en "T"		0,1
		0,5
Forme en "Y"		2,5 à 3
		0,06 ← 0,15 →
Rétrécissement : sens de l'écoulement →		$ \begin{array}{c ccccccccccccccccccccccccccccccccccc$
Elargissement : sens de l'écoulement ←	V V	0,6 0,18 0,16 0,8 0,05 0,04 0,9 0,015 0,01
Coude	90° R	0,3 0,28 0,26 0,24 0,22 0,18 0,16 0,14 0,12 1 2 3 4 5 R/d 6
Rétrécissement	$ \begin{array}{c c} \hline D & \alpha \\ \hline \end{array} $	0,9 0,8 0,7 0,6 0,5 0,4 0,3 0,4 0,3 0,4 0,3 0,4 0,3 0,4 0,5 0,4 0,5 0,6 0,7 0,6 0,7 0,6 0,7 0,6 0,7 0,6 0,7 0,7 0,7 0,7 0,7 0,7 0,7 0,7